

Es-IV Series Cartesian robots

IMM Range 600~1200 ton



Extract dry cycle

1,81(*)sec

Full dry cycle

8,16(**)sec

Esw-1700IV

Free programming



SPECIFICHE COMUNI - COMMON SPECIFICATIONS

Alimentazione Power Source	Pressione aria Air Pressure	Azionamenti Driving Methods	Ribaltamento Posture	Azionamenti pneumatici - Air Cylinder driving force		Controllore Control Box
				Portata Max. Load	Coppia di ribaltamento Posture Torque	
Monofase single phase AC 230-240V±10% (50/60Hz)	0.5 Mpa	AC Servo Motor cinghia dentata AC Servo Motor toothed belt	Pneumatico 90° Pneumatic 90°	15 kg (Inclusa mano di presa) (Including chuck weight)	59.0 Nm	STEC-NC2c

SPECIFICHE GENERALI - GENERAL SPECIFICATIONS

Modello Model	Corse (mm) - (mm) Strokes				Consumo elettrico (KVA) (KVA) Electric Consumption	Potenza assorbita (KW) (KW) Max Power Consumption	Peso netto (kg) Net Weight (kg)		Consumo aria (NI/cycle) Air Consumption (NI/cycle)	Ripetibilità (mm) Repeatability (mm)
	Verticale (P) Vertical (P)	Verticale (M) Vertical (R)	Orizzontale Crosswise	Traverso Traverse			Robot Main Body	Tastiera Pendant		
Esw-1700IV	1700	—	(P) 158~1538	3000	2.9	1.7	545.9	1.1	9.62	±0.1

FUNZIONI PRINCIPALI STANDARD - MAIN STANDARD FUNCTIONS

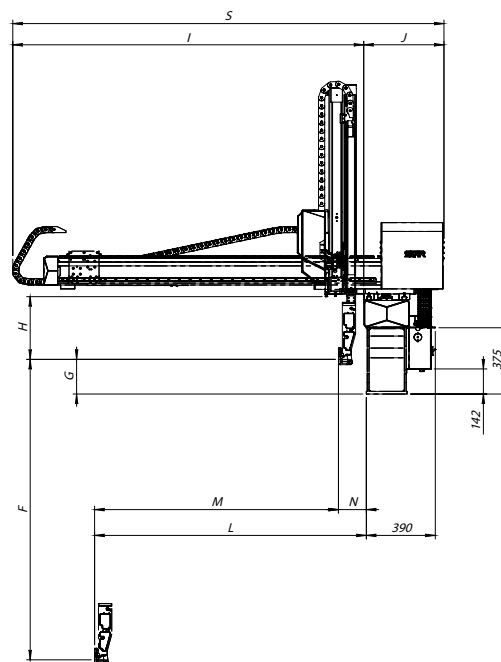
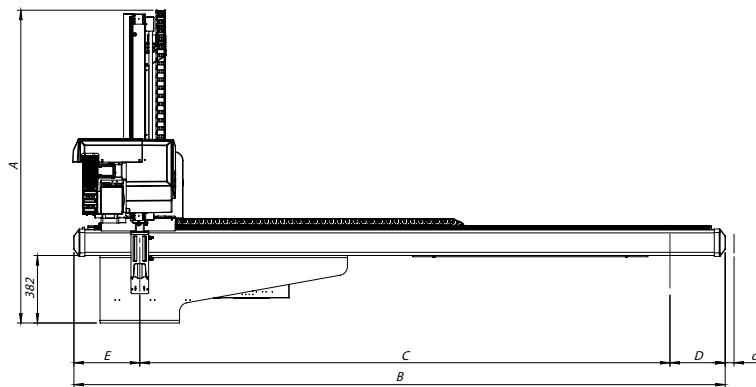
Descrizione	Description	Descrizione	Description
Pallettizzazione ordinata (max 256 posizioni)	Stacking motion (up to 256 points)	Rilascio materozza all'interno dello stampo	Runner release within mould
Pallettizzazione libera (100 punti su 2 livelli)	Stacking free motion (100 points X 2 stage)	Generatore del vuoto (1 circuito)	Vacuum generator (1 circuit)
Ribaltamento mano di presa in estrazione (MDTA)	Extract posture advance (MDTA)	Discesa in area stampo fuori centro pressa	Delayed traverse undercut extract circuit
Ribaltamento prodotto durante la corsa trasversale	Posture action control during traverse	Segnale start nastro (contatto pulito privo di potenziale)	Conveyor start signal (clean contact without voltage)
Ribaltamento prodotto durante la discesa in rilascio	Posture midway descent at release side	Memoria interna max 50 stampi	Internal memory max 50 moulds
Sincronizzazione con estrattori durante l'estrazione	Ejector synchronization during extraction	Funzione blocco settaggio parametri	Lock function of setting value
Scarto del prodotto difettoso (segnale controllo qualità della pressa)	Defective product drop out (quality control signal from IMM)	Estrazione prodotto da semistampo fisso/mobile	Selectable extraction side (fix or movable)
Circuito rilascio pezzi scarti iniziali	Initial effective product reject circuit	Tre lingue disponibili	Three languages available
Ritardo discesa verticale	Delayed arm descent	Asse Y libero in fase di estrazione	Servo free on Y axis inside the mould
USB per connessione PC	USB for PC connection	Movimentazioni X,Y,Z libere in fase di prelievo prodotto	Free position X,Y,Z in mould area during extraction

LISTA OPZIONI - OPTION LIST

	Descrizione	Description	Note	Notes
Lato di Estrazione del Prodotto Product Extraction Side	Chiusura stampo in risalita	Mould close during ascent		
	Conferma pressa prezzo LS-4	Limit SW for product confirmation LS-4	Micro a baffo	Hinge lever type
	Gestione rientro estrattori	Ejector return link		
	Regolatore pressione	Chuck pressure regulator		
Lato di Rilascio del Prodotto Product Release Side	Rilascio prodotto in due posizioni	Product release in two different points		
	Rilascio prodotto in quattro posizioni	Product release in four different points		
	Rotazione prodotto pneumatica	Pneumatic product rotation		
Altro Other	Taglio materozza sulla mano di presa	Air nipper in chuck circuit	Cesoie escluse	Air nippers not included
	Taglio materozza sul traverso	NT gate cut on traverse beam	Cesoie escluse	Air nippers not included
	Generatore del vuoto supplementare	Additional vacuum generator		
	Lampada allarme (colore rosso, senza cicalino)	Alarm lamp (red color, w/o buzzer)		
	Attacchi rapidi per mano presa	Quick mount chuck attachment		

(*) I tempi di ciclo a vuoto sono calcolati con i timers = 0 e le seguenti corse degli assi: Z=1700mm; Y=50mm / Dry cycle is calculated with all timers = 0 and following strokes: Z=1700mm; Y=50mm

(**) I tempi di ciclo a vuoto sono calcolati con i timers = 0 e le seguenti corse degli assi: Z=1700mm; Y=50mm; X=3000mm / Dry cycle is calculated with all timers = 0 and following strokes: Z=1700mm; Y=50mm; X=3000mm



INGOMBRO (mm) - OUTER DIMENSION (mm)

Esw-1700IV

	Descrizione	Description	mm
A	Altezza totale	Overall height	1770
B	Larghezza totale	Overall width	3685
C	Massima corsa trasversale	Traverse stroke	3000
D	Distanza asse verticale da estremità traverso lato rilascio	Overhang, release side	313
d	Sporgenza catena portacavi	Overhang cable chain	50
E	Distanza asse verticale da estremità traverso lato estrazione	Overhang, extract side	373
F	(P) Massima corsa verticale	(P) Vertical stroke	1700
G	(P) Posizione attesa asse verticale	(P) Vertical standby	196
H	Distanza tra asse polso e struttura asse orizzontale	Bottom of crosswise to chuck mount position	355
I	Lunghezza asse orizzontale	Crosswise arm total length	1990
J	Profondità totale	Thickness	454
L	(P) (M) Massima distanza di presa dal piano fisso	(P) (R) Crosswise reach max	1538
M	(R) Massima corsa orizzontale asse verticale	(R) Crosswise stroke max	1380
N	(M) Minima posizione orizzontale di attesa asse verticale	(R) Crosswise standby min	158
S	Lunghezza totale	Overall length	2444

(P) Asse verticale prodotto
(M) Asse verticale materozza

(P) Product vertical axis
(R) Runner vertical axis

Tutti i dati sopra elencati sono soggetti a cambiamenti - All stated here is subject to change without advance notice

05.24 - C-ESW1700IV

Esw-1700IV

Es-IV series



Your robot for injection moulding

STAR AUTOMATION EUROPE S.p.a.
Via Salgari, 2R/2S
30036 Caselle di S. Maria di Sala (VE) ITALY
Tel. +39 041 5785311 - Fax +39 041 5785312
sales@star-europe.com
star-europe.com

COMPANY WITH
QUALITY SYSTEM
CERTIFIED BY DNV
ISO 9001